



Tcp PointCloud Editor

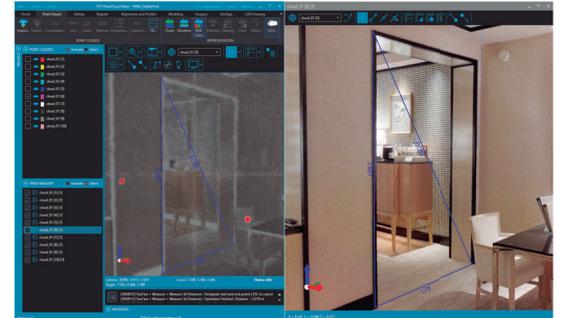
Software competitivo de nubes de puntos para todas tus necesidades profesionales

Procesamiento avanzado de nubes de puntos y modelado 3D para LiDAR, fotogrametría y SLAM.



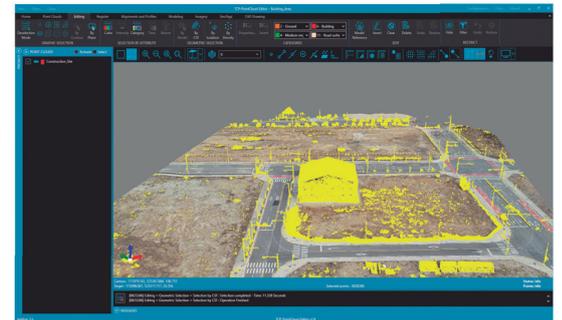
Gestión de puntos e imágenes

Se pueden importar nubes de puntos e imágenes en los formatos más habituales del mercado. También son convertidos los atributos de color, intensidad, tiempo, categoría y retornos. Es posible medir, vectorizar y dibujar con precisión en 3D sobre los puntos o las imágenes, con su CAD incorporado o sincronizando con uno externo. También permite registrar varias nubes mediante puntos de control y aplicar transformaciones de coordenadas.



Filtrado y edición

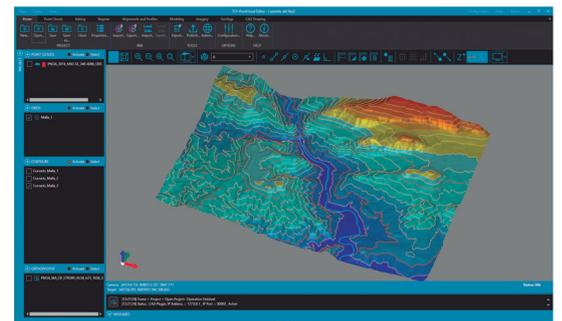
La aplicación dispone de herramientas de selección gráfica de puntos por ventana, polilínea, esfera, etc. La selección por atributos hace posible seleccionar un punto y eliminar los que tienen propiedades similares. La selección geométrica permite filtrar puntos por densidad, aislamiento, modelo, etc. El filtro de terreno ayuda a determinar los puntos que forman parte de él.



Los comandos de edición se aplican a las selecciones de puntos, pudiendo borrarlos, cambiarlos de categoría, ocultarlos, restringir la visualización al conjunto, etc.

Modelos digitales

Con la nube de puntos se puede generar una triangulación o malla y generar curvas de nivel. A los modelos se les puede aplicar una simbología basada en sus cotas, pendientes, orientaciones, sombreado u ortofotos. Las mallas pueden editarse de forma interactiva o aplicar suavizado, eliminación de picos, etc. También se pueden importar y exportar superficies y mallas así como modelos 3D en diversos formatos.





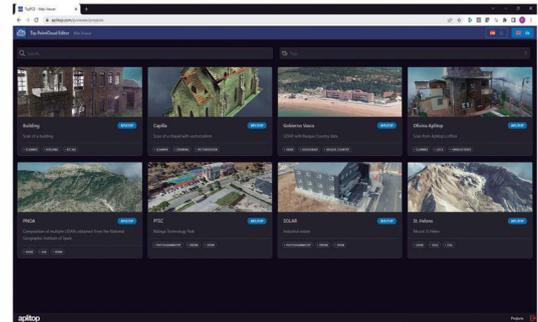
Perfiles y volúmenes

La aplicación dispone de herramientas para importar ejes en formato LandXML e IFC y calcular un perfil rápido a partir de las nubes de puntos o el modelo. También es posible obtener perfil longitudinal y perfiles transversales a lo largo de un eje y dibujar sobre el perfil polilíneas 3D. Los cortes en planta son especialmente útiles para proyectos BIM de edificación.

Se pueden calcular rápidamente volúmenes de acopios definidos por una polilínea o una capa, así como superficies y volúmenes de desmonte y terraplén entre modelos.

Publicación⁽¹⁾

Los proyectos pueden publicarse en la nube y ser examinados con un visor web, que además permite realizar mediciones, obtener perfiles, etc. Los puntos, modelos, ejes y dibujos se pueden exportar a PDF 3D y a video.



Requisitos (2)

Nubes de puntos	Texto (TXT/ XYZ), ARC/INFO (ASC), ASTM E57 (E57), FARO (FLS/FWS), LEICA (LGSx ⁽³⁾ /PTS/PTX/XCF), LIDAR (LAS/LAZ), MDT (MLL/MDE/PUN), Point Cloud Data (PCD), Polygon File Format (PLY), RECAP (RCS/RCP), RIEGL (RDBX)
Mallas y superficies	IFC, LandXML (XML), GeoTIFF (TIF), TcpMDT (MDE, MLL, SUP), Esri Ascii grid (ASC)
Objetos 3D	IFC, FilmBox (FBX), Wavefront .OBJ (OBJ)
Dibujos CAD	DXF, DWG
Ortofotos	GeoTIFF (TIF), ECW, JPEG (JPG), JPEG2000(JP2)
Sistema Operativo	Windows 10, 11 (64-bit)
Procesador	Intel i5 ó superior
Memoria	Mínimo 16 Gb
Disco	Recomendado SSD
Tarjeta Gráfica	Resolución mínima 1280x1024 píxeles Compatible con OpenGL 4.0 o superior Memoria dedicada de vídeo mínimo 2 Gb, recomendado 4 Gb o más
Comunicaciones	Internet para registro y comprobación de licencia
Panorámicas	E57(E57), LEICA(LGSx) ⁽³⁾
Conexión CAD	AutoCAD®, BricsCAD®, GstarCAD®, ZWCAD®

(1) Solo para usuarios con suscripción activa.

(2) Esta información es puramente orientativa. Se recomienda consultar las especificaciones de los respectivos fabricantes, así como la sección de requisitos de Tcp PointCloud Editor en nuestra página web www.aplitop.com

(3) Según condiciones de licencia de Leica Geosystems.